

## خلاصه سوابق علمی - اجرایی

### ۱- مشخصات فردی



نام: بهروز  
 نام خانوادگی: رئیسی  
 شماره شناسنامه: ۱۴۶۴  
 تاریخ تولد: ۱۳۴۸/۶/۳۰  
 محل تولد: اصفهان  
 شماره تماس: ۰۹۱۷۳۱۳۷۸۵۴  
 رایانامه: raeisy@shirazu.ac.ir

### ۲- سوابق تحصیلی

مقطع تحصیلی	دانشگاه محل تحصیل	رشته تحصیلی	گرایش	ابتدا	انتهای	معدل
کارشناسی	شیراز	برق	الکترونیک	۱۳۶۶	۱۳۷۱	۱۷/۰۶
کارشناسی ارشد <sup>۱</sup>	شیراز	برق	کنترل	۱۳۸۴	۱۳۸۶	۱۸/۶۷
دکتری <sup>۲</sup>	شیراز	برق	مخابرات سیستم	۱۳۸۶	۱۳۹۲	۱۸/۸۰

۱- رتبه اول بین کلیه گرایشهای مختلف برق

۲- رتبه اول

### عنوان پایان نامه دکتری :

به کار گیری روش های یادگیری تقویتی و کاهش ابعاد داده در حذف نویز به صورت فعال

### ۳- سوابق پژوهشی

#### ۳-۱- طرح های پژوهشی

ردیف	عنوان طرح پژوهشی	وضعیت همکاری	کد طرح
۱	طراحی پیکره مناسب جهت سیستم های مکانیابی ماهواره ای در کشاورزی دقیق و برخی از کاربردهای آن از جمله نمایش عملکرد محصول و نقشه برداری عملکرد محصول در ایران	مدیر طرح	۲-۰۹۵-۰۲۰۰۰۰-۱۲-۰۰۰۰-۸۴۰۱۵
۲	اپترونیک - سیستم ردیابی هدف دریایی حمد	مدیر طرح	۷۷-۰۶۱۰۴۰۸۰۰۰-۰۲
۳	طراحی سیستم کنترل آتش	مدیر طرح	۷۵-۰۶۱۰۷۰۸۰۰۰-۱۱
۴	فناوری نرخ متغیر در کشاورزی دقیق به همراه پیاده سازی سیستم آبیاری هوشمند	همکار طرح	۲-۰۹۵-۰۲۰۰۰۰-۱۲-۰۰۰۰-۸۴۰۱۵
۵	طراحی و ساخت سیستم کنترل دیجیتالی پروژه R7 و سیستم کنترل موقعیت زاویه ای بالک ها	همکار طرح	۷۹-۰۶۰۰۰۴۹۰۰۰-۰۸
۶	طراحی و ساخت لانچر حمد ۳	همکار طرح	۷۹-۰۶۰۰۰۴۹۰۰۰-۰۲
۷	سیستم تعیین موقعیت اینرسی	همکار طرح	۷۷-۰۶۱۰۴۰۸۰۰۰-۰۱
۸	مطالعه، طراحی و ساخت سیستم کنترل دیجیتال	همکار طرح	۷۵-۰۶۱۰۷۰۸۰۰۰-۰۷
۹	تدوین تکنولوژی، مطالعه و ساخت ضخامت سنج دنا	همکار طرح	۷۴-۰۶۱۰۴۰۸۰۰۰-۱۶
۱۰	طراحی سیستم کنترل آنالوگ	همکار طرح	۷۱-۰۶۱۰۴۰۸۰۰۰-۰۱

## خلاصه سوابق علمی - اجرایی

### ۲-۳- مقالات علمی - پژوهشی

عنوان مقاله	نام نشریه	سال چاپ	Impact Factor	نمایه شده در
OPTIMIZED FUZZY CONTROL DESIGN OF AN AUTONOMOUS UNDERWATER VEHICLE	Iranian Journal of Fuzzy Systems	Vol. 9 No. 2, 2012 pp. 27-43	1.007	ISI, ISC, SCOPUS
Boundary Stabilization of a Plate in Contact with a Fluid	Nonlinear Dynamics and Systems Theory	Vol. 12 , No. 2, 2012 pp. 193-205	-	SCOPUS
Active Noise Control System via Multi-Agent Credit Assignment	Journal of Intelligent and Fuzzy Systems	Vol. 26(2) - 2014 pp. 1051-1063	0.782	ISI, SCOPUS
Active methods to control periodic acoustic disturbances invoking Q-learning techniques	Nonlinear Dynamics	Vol 74(4)- 2013 Pp: 1317-1330	3.008	ISI, SCOPUS
شبیه سازی سازی شش درجه آزادی یک جسم خودگردان زیرآبی با جرم متغیر	مکانیک سازه ها و شاره ها	بهار ۱۳۹۴	-	علمی - پژوهشی
حذف نویز به صورت فعال در سیگنال های باند باریک و طیف گسترده به کمک تکنیک یادگیری کیو	سیستم های هوشمند در مهندسی برق	جلد ۴ شماره ۱- بهار ۱۳۹۲ صفحات: ۷۰-۵۷	-	علمی - پژوهشی ISC
حذف نویز صوتی تناوبی با روش فعال و هوشمند	مکانیک سازه ها و شاره ها	جلد ۳ - شماره ۱- بهار ۱۳۹۲ صفحات: ۵۴-۴۳	-	علمی - پژوهشی ISC

### ۳-۳- مقالات کنفرانس

عنوان مقاله	نام کنفرانس	ملی / بین المللی	محل برگزاری	تاریخ برگزاری
Active noise controller with reinforcement learning	The 16 <sup>th</sup> CSI Symposiums on Artificial Intelligence & Sxignal Processing (AISP 2012)	بین المللی	دانشگاه شیراز	May 2012
موقعیت یابی غیرفعال در فاصله زیاد با استفاده از شبکه جهت یابهای رادیویی	اولین کنفرانس سامانه های مراقبتی پسیو	ملی	دانشگاه شیراز	۹۰/۹
Velocity and posting finding of a movable target with a single moving camera	The first international conference on small satellites systems (CSSS 2011)	International	Paris France	5-8 Apr. 2011
Positioning of a satellite	The first international conference on small satellites systems (CSSS 2011)	International	Paris France	5-8 Apr. 2011
تخمین غیر فعال موقعیت هدف با استفاده از یک ایستگاه متحرک بر روی سطح کروی	هفدهمین کنفرانس سالانه مهندسی برق ICEE2010	بین المللی	دانشگاه اصفهان	۸۹/۲
استفاده از سرومکانیزم در کنترل موقعیت یک سیستم خودگردان زیر آبی	کنفرانس بین المللی کنترل، ابزار دقیق و اتوماسیون ICCIA2010	بین المللی	دانشگاه تربیت مدرس	۸۹/۳
طراحی نرم افزار مانیتورینگ، عیب یابی و برنامه ریزی یک سیستم خودگردان زیرآبی	اولین کنفرانس اتوماسیون صنعتی IIACONF2009	بین المللی	دانشگاه شریف	۸۸/۸
پیاده سازی کنترل یک جسم خودگردان زیر آبی مبتنی بر کامپیوتر	اولین کنفرانس اتوماسیون صنعتی IIACONF2009	بین المللی	دانشگاه شریف	۸۸/۸
استخراج معادلات حرکت یک جسم جرم متغیر در زیر آب و مدل سازی شش درجه آزادی آن به کمک شبکه عصبی	هفدهمین کنفرانس سالانه (بین المللی) مهندسی مکانیک ISME2009	بین المللی	دانشگاه تهران	۸۸/۲
شبکه های حسگر بی سیم زیرآبی	نخستین همایش ملی صوت NAC2009	ملی	دانشگاه مالک اشتر شیراز	۸۸/۲
سیستم کنترل فازی یک سیستم خودگردان زیر آبی در کانال عمق و پهنای آن با روش حداکثر شیب نرمالیز شده	هشتمین کنفرانس بین المللی انجمن هوافضای ایران AERO2009	بین المللی	دانشگاه مالک اشتر اصفهان	۸۷/۱۱

## خلاصه سوابق علمی - اجرایی

۸۷/۱۱	دانشگاه مالک اشتر اصفهان	بین المللی	هشتمین کنفرانس بین المللی انجمن هوافضای ایران AERO2009	استفاده از شبکه عصبی در یافتن ضرایب هیدرودینامیکی یک سیستم خودگردان زیر آبی جهت مدل سازی شش درجه آزادی آن
۸۷/۷	دانشگاه مالک اشتر تهران	ملی	دومین کنگره مشترک سیستمهای فازی و هوشمند ایران ISFS2008	Optimized Fuzzy Logic Yaw and Roll Control of an Autonomous Underwater Vehicle
۸۶/۳	دانشگاه مالک اشتر اصفهان	ملی	چهارمین همایش ملی و فن آوری زیر دریا fcoust2007	کنترل کانال سمت و چرخش در یک AUV با کمک منطق فازی
۸۶/۳	دانشگاه مالک اشتر اصفهان	ملی	چهارمین همایش ملی و فن آوری زیر دریا fcoust2007	مدل سازی یک سیستم متحرک خودگردان واقعی زیر آبی با استفاده از شبکه های عصبی مصنوعی

## ۴- سوابق آموزشی

سال	ترم	عنوان درس	مقطع تحصیلی	دانشگاه
۱۳۸۶-۱۳۸۷	اول	برنامه نویسی کامپیوتر	کارشناسی	پردیس مهندسی دانشگاه شیراز
۱۳۸۶-۱۳۸۷	دوم	آزمایشگاه الکترونیک	کارشناسی	پردیس مهندسی دانشگاه شیراز
۱۳۸۷-۱۳۸۸	اول	آزمایشگاه مدار منطقی	کارشناسی	پردیس مهندسی دانشگاه شیراز
۱۳۸۷-۱۳۸۸	اول	سیستم های کنترل خطی	کارشناسی	دانشکده آموزشهای الکترونیکی دانشگاه شیراز
۱۳۸۷-۱۳۸۸	دوم	سیستم های کنترل خطی	کارشناسی	دانشکده آموزشهای الکترونیکی دانشگاه شیراز
۱۳۸۷-۱۳۸۸	اول	برنامه سازی کامپیوتر	کارشناسی	دانشکده آموزشهای الکترونیکی دانشگاه شیراز
۱۳۸۷-۱۳۸۹	اول / دوم	۱۲ عنوان پروژه کارشناسی	کارشناسی	دانشکده آموزشهای الکترونیکی دانشگاه شیراز

## خلاصه سوابق علمی - اجرایی

### ۵- افتخارات ، تشویقات و جوایز علمی

تاریخ	شماره	اعطاء کننده	عنوان
۸۲/۹/۲۳	۸۲/۱۴۷۸۶/م پ	جانشین وزیر دفاع سرتیپ دکتر حسین دهقان	کسب عنوان سوم پروژه‌های تحقیقاتی برتر در نخستین جشنواره تحقیقات و فناوری دفاعی با سمت مدیر طرح "حمد۲"
			جشنواره خوارزمی - یکی از اعضای تیم پروژه گام - عنوان سوم سوم تحقیقات کاربردی نهمین جشنواره خوارزمی
		معاون آموزش و تحقیقات وزارت جهاد	محقق نمونه مرکز تحقیقات مهندسی در سال ۱۳۷۶
۷۵/۱۲/۲	۷۵/۱۳۰۲/۱۵/۱۹/۴۸-ر	سرلشکر دکتر سید حسین فیروزآبادی	دارای لوح تقدیر از ستاد کل نیروهای مسلح
			رتبه اول فارغ التحصیلان ارشد کنترل ورودی ۸۴ دانشگاه شیراز با معدل ۱۸/۶۷
			رتبه اول معدل دکتری مخابرات سیستم ورودی ۸۶ با معدل ۱۸/۸۰

### ۶- داوری مقالات و طرح ها

ردیف	عنوان فعالیت	تاریخ انجام فعالیت (ماه - سال)	نوع فعالیت
۱	طراحی، ساخت و ارزیابی دستگاه کنترل مرکزی شرایط اقلیمی گلخانه ای مجله تحقیقات مهندسی کشاورزی	۹۱/۱۲/۲۳	داوری مقاله علمی پژوهشی
۲	Journal: Robotica Paper: Robust Fuzzy Sliding Mode Control for Tracking the Robot Manipulator in Joint Space and in Presence of Uncertainties	13-Apr-2013	داوری مقاله ISI Journal
۳	Journal of Intelligent and Fuzzy Systems Papre: Design an Intelligent Proportional-Derivative (PD) Feedback Linearization Control for Nonholonomic-Wheeled Mobile Robot.	22 Feb 2012	داوری مقاله ISI Journal
۴	ساخت کارتهای میدل و کارتهای کنترل انالوگ (MEGAC) نیروگاه گازی کازرون	۱۳۸۲-۸۳	ناظر پروژه

### ۷- سخنرانی در کنفرانس ها

ردیف	عنوان	نام کنفرانس	محل برگزاری	تاریخ
۱	ارائه سمینار آموزشی حسگر افق زمین	سمینار آموزشی	پژوهشکده مکانیک	۹۲/۳/۱۱
۲	ارائه سمینار حسگر های فضایی	کنفرانس هفته فضا	دانشگاه شیراز	۹۲/۷/۱۶
۳	شبیه سازی و الگوریتم های حسگر افق زمین	دومین نشست تخصصی تعیین و کنترل وضعیت	پژوهشکده سامانه های ماهواره	۹۲/۱۰/۲۳

## خلاصه سوابق علمی - اجرایی

### ۸- شرکت در دوره‌های آموزشی مرتبط

(۱۲) شرکت در دوره‌های آموزشی مرتبط				
ردیف	عنوان دوره	برگزارکننده	مدت زمان دوره (ساعت)	گواهینامه
۱	سیستم های سنجش از راه دور SAR و کاربردهای آن	پژوهشگاه فضایی ایران	۸	دارد
۲	مهندسی سیستم پروژه ماهواره پارس ۲	پژوهشکده سامانه ماهواره	۸	دارد
۳	پدافند غیر عامل در حوزه فضا	پژوهشکده سامانه‌های حمل و نقل	۸	دارد
۴	محاسبات ابری			
۵	کلاس ممیزی داخلی بر اساس ISO 9001-9002	اداره کل آموزش فنی و حرفه‌ای	۴۵	دارد
۶	زبان انگلیسی عمومی دوره اول سطح مقدماتی	مرکز تحقیقات مهندسی	۵۹/۵	دارد
۷	زبان انگلیسی عمومی دوره دوم سطح مقدماتی	مرکز تحقیقات مهندسی	۵۹/۵	دارد
۸	زبان انگلیسی عمومی دوره سوم	مرکز تحقیقات مهندسی	۵۹/۵	دارد
۹	نرم افزار E-PLAN	گروه فنی مهندسی سافت پویا	۳۰	دارد
۱۰	PC base system control	شرکت رای اندیش فارس	۴۰	دارد
۱۱	8051 micro controller	شرکت رای اندیش فارس	۴۰	دارد
۱۲	Advanced C Programming	شرکت رای اندیش فارس	۴۰	دارد
۱۳	برنامه نویسی زبان C	شرکت رای اندیش فارس	۴۰	دارد
۱۴	مکاتبات اداری	غیر حضوری	۳۴	دارد
۱۵	کنترل پروژه	آموزش جهاد کشاورزی	۲۴	دارد
۱۶	آشنایی با روش تحقیق در مهندسی	دانشکده مهندسی دانشگاه شیراز	۲۰	دارد